

Pressespiegel

Die Lösung für die letzte Meile: Der Carr-E

In einem Kooperationsprojekt mit Ford wurde an unserem Lehrstuhl der Carr-E entwickelt. Darüber berichteten unter Anderem die Aachener Zeitung am 26.10.2016. Wir bedanken uns bei der Aachener Zeitungsverlag GmbH für die Bereitstellung des Artikels.

Alltagshelfer, auf dem man fahren kann

Der kleine, runde „Carr-E“ wurde unter hohem Zeitdruck an der RWTH entwickelt – und ist bis zu 10 Stundenkilometer schnell

BEREITUNG FÜR DEN Carr-E ist ein kleiner, runder, selbstfahrender Roboter, der bis zu 10 Stundenkilometer schnell fahren kann. Er ist ein Prototyp für die letzte Meile in der Logistik. Er wird entwickelt an der RWTH Aachen in Zusammenarbeit mit Ford. Carr-E ist ein kleiner, runder, selbstfahrender Roboter, der bis zu 10 Stundenkilometer schnell fahren kann. Er ist ein Prototyp für die letzte Meile in der Logistik. Er wird entwickelt an der RWTH Aachen in Zusammenarbeit mit Ford.

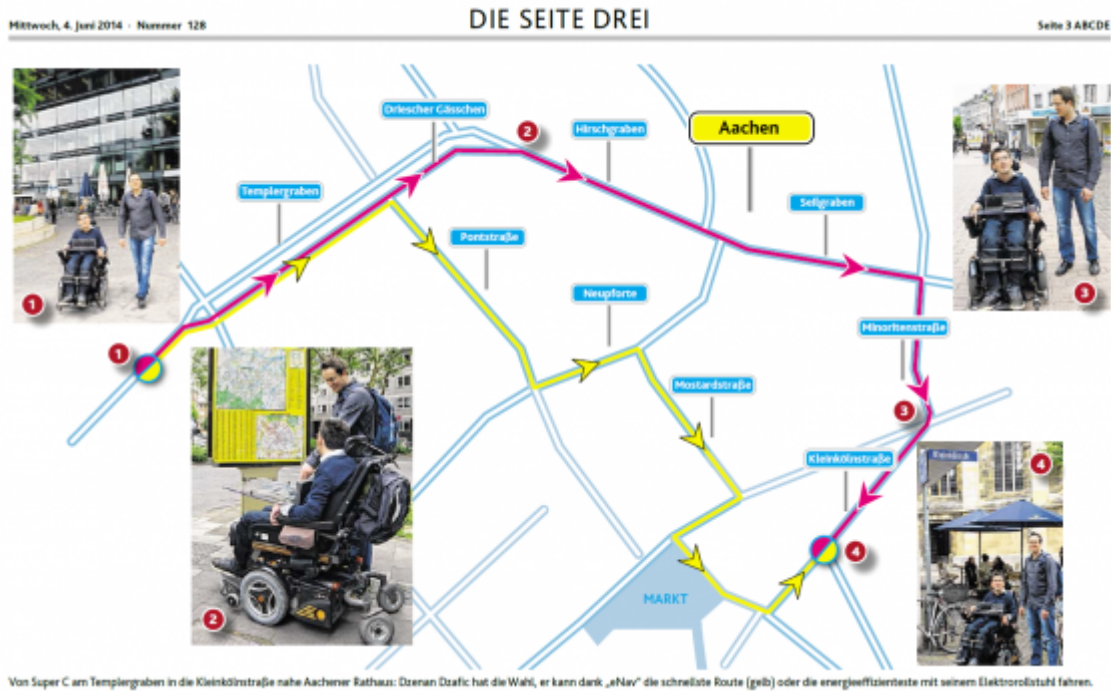
Das ist was ältere ein Transportmittel für die sogenannte letzte Meile.“ STEFAN KEMMEL, RWTH AACHEN



Ein kleiner, runder, selbstfahrender Roboter, der bis zu 10 Stundenkilometer schnell fahren kann. Er ist ein Prototyp für die letzte Meile in der Logistik. Er wird entwickelt an der RWTH Aachen in Zusammenarbeit mit Ford.

Hier gibt es die PDF-Version zur Ansicht

Ein kleiner Umweg bringt ihn besser ans Ziel



Unser eNav-Projekt hat es erneut in die Zeitung geschafft. Wir danken dem Zeitungsverlag Aachen für die Erlaubnis den Artikel hier zu veröffentlichen:

[Ein kleiner Umweg bringt ihn besser ans Ziel](#)

Weitere Informationen zum eNav-Projekt erhalten Sie bei [Dzenan Dzafic, M.Sc. RWTH](#) und [hier](#).

Dzenan Dzafic zeigt es allen



Einen Informatiker mit einem Ziel vor den Augen hält nichts auf, nicht mal sein eigener Körper. Dzenan Dzafic zeigt eindrucksvoll, dass man auch unüberwindbar scheinende Hindernisse hinwegfegen kann.

Wir danken den Aachener Nachrichten, diesen Artikel hier veröffentlichen zu dürfen.

+++ Update +++

[Auch der VDI hat in der Zwischenzeit einen Artikel veröffentlicht.](#)

Interview zur electronica Messe

Prof. Kowalewski hat ein Interview zur 25. Weltleitmesse für Komponenten, Systeme und Anwendungen der Elektronik gegeben. Das ganze Interview gibt es [hier](#).

Gifhorner Nachrichten berichten über die IMAV Competition

In den Gifhorner Nachrichten vom 5.7.2012 wird über die [International Micro Air Vehicle Competition](#) berichtet. Unser Team MAVerix hat an diesem Wettbewerb teilgenommen. Das Tilt-wing Fluggerät schaffte es als Foto in die genannte Zeitung. [PDF vom Artikel](#)

Beitrag bei WDR 5 - Leonardo über eNav

Master-Student Dzenan Dzafic und [Dr. rer. nat. Dominik Franke](#) vom Lehrstuhl Informatik 11 wurden für die WDR 5 Leonardo Wissenschaftssendung zum [eNav-Projekt](#) interviewt.

WDR 5 Leonardo: <http://www.wdr5.de/sendungen/leonardo.html>

Tatort Wissenschaft berichtet über eNav



Der RWTH Pressedienst [Tatort Wissenschaft](#) berichtet in der [1/12 Ausgabe](#) über das [eNav](#) Projekt.

Projekt eNav bei center.tv

Das Projekt [eNav](#) war am 20.01.2012 bei center.tv Aachen in der Regionalzeit zu Gast.

Team MAVerix bei center.tv

Das Team [MAVerix](#) war am 13.01.2012 bei center.tv Aachen in der Regionalzeit zu Gast.

Januar 2012 - RWTH Insight



Die RWTH Insight berichtet in ihrer [Januar Ausgabe](#) über das am Lehrstuhl Informatik 11 entwickelte Navigationssystem für Elektrorollstühle [eNav](#).

Januar 2010 - RWTH Insight

Die RWTH Insight [berichtet](#) in ihrer Januar Ausgabe über den Sieg unseres Teams beim Carolo-Cup 2010.

11.11.2008 - Financial Times Deutschland

In einem Artikel der Financial Times Deutschland vom 11.11.2008 mit dem Titel „Programmierer Absturz“ wird Herr Professor Kowalewski zum Thema Sicherheit in eingebetteten Systemen zitiert.

From:

<https://rtandroid.embedded.rwth-aachen.de/> - **Lehrstuhl Informatik 11 - Embedded Software Laboratory**

Permanent link:

<https://rtandroid.embedded.rwth-aachen.de/doku.php?id=lehrstuhl:pressespiegel>

Last update: **2017/01/31 13:34**

